

## 第七章 采样

### 一. 用信号样本表示连续时间信号

Sampling, 采样, 将连续时间转为离散时间信号。但无附加条件或说明下, 不应指望信号能由一组样本点来表征。如 fig 1, 在  $T$  整数倍点时值相同。i.e., 有无限多信号可产生一组给定的样本值。

但有采样定理: 若信号带限 (即FT在某有限带范围外均为0) 且样本足够密 (相对于信号最高频率), 则样本值能唯一地表征这一信号, 且可从样本中恢复信号。

为了表示采样, 需要周期冲激串乘待采样连续时间信号。 $p(t)$  为采样函数,  $T$  为采样周期,  $p(t)$  频率  $\omega_s = 2\pi/T$  为采样频率:

$$x_p(t) = x(t) \cdot p(t) \quad (1)$$

$$\text{where: } p(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \delta(t - nT) \quad (2)$$

$$\text{Then: } x_p(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x(nT) \delta(t - nT) \quad (3)$$

又: 利用性质:  $y(t) = h(t) \cdot x(t) \Rightarrow Y(j\omega) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} H(j\theta) X(j\omega - \theta) d\theta$

$$\text{有: } P(j\omega) = \frac{2\pi}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - k\frac{2\pi}{T}) \quad (4)$$

$$X_p(j\omega) = \dots = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X(j(\omega - k\omega_s)) \quad (5)$$

也就是说:  $X_p(j\omega)$  是  $\omega$  的周期函数, 由一组位移的  $X(j\omega)$  叠加而成, 且在幅度上有变化。

且关键是: 考虑原  $X_p(j\omega)$  中  $\omega_m$ , 若  $\omega_m < \omega_s - \omega_m$ , i.e.,  $\omega_s > 2\omega_m$ , 则平移后无重叠现象! 而  $\omega_s < 2\omega_m$  将存在重叠。这便是更详细的 Sampling Theorem

其中:  $\omega_s > 2\omega_m$ , 而  $2\omega_m$  一般称为奈奎斯特速率 (Nyquist Rate)

KOKUYO

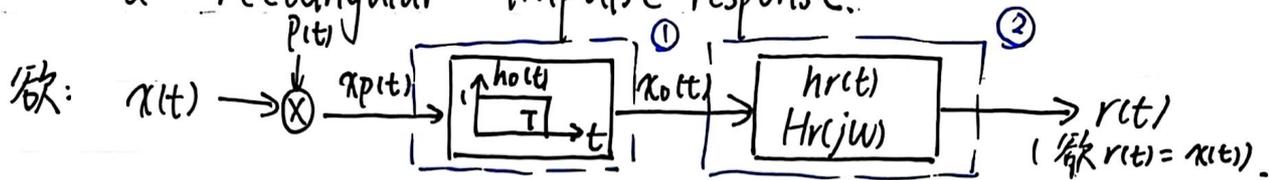


\*:  $H(j\omega)$  如 \* 中所示: 在  $(-\omega_c, \omega_c)$  中为常数.

又例用:  $\frac{W}{\pi} \text{sinc}(\frac{Wn}{\pi}) \xrightarrow{F} X(\omega) = \begin{cases} 1, & 0 \leq |\omega| < W \\ 0, & W < |\omega| \leq \pi \end{cases}$

上述操作中,  $p(t)$  帮了大忙; 但实际中, 产生  $p(t)$  很难. 因此使用 **零阶保持 (zero-order hold)** 产生采样信号  $x_p(t)$  更方便.

Equivalent: Impulse-train Sampling + an LTI system with a rectangular impulse response.



①. **零阶保持**: 某一瞬间采样并保持这一样本值至下一样本被采

②. **重建滤波器**: 依时移:

$$H_o(j\omega) = e^{-j\omega T/2} \left[ \frac{2 \sin(\omega T/2)}{\omega} \right] \quad (6)$$

欲:  $H_o(j\omega) H_r(j\omega) = X(j\omega)$  (7)

$$\therefore H_r(j\omega) = \frac{e^{j\omega T/2} H(j\omega)}{2 \sin(\omega T/2)} \quad (8)$$

其中  $H(j\omega)$  是用于从  $X_p(j\omega)$  恢复  $X(j\omega)$  的 ideal low-pass \* filter

## 二. 利用内插由样本重建信号

Interpolation 是样本值重建某一函数的常用过程. 一种简单的便是线性内插. 当然, 插值可更为复杂.

之前有:

$$x_r(t) = x_p(t) * h(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT) [\delta(t-nT) * h(t)] \quad (9)$$

$$x_r(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT) h(t-nT) \quad (10)$$

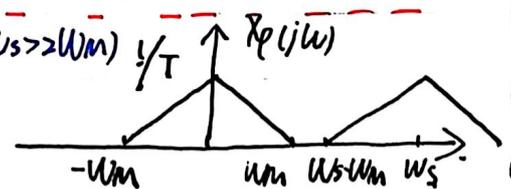
(10) 中,  $x(nT)$  是样本点, 则(10)式体现了样本点如何拟合成曲线, 代表一种内插公式. 又:

理想低通 filter 中:  $h(t) = \frac{T\omega_c}{\pi} \frac{\sin \omega_c t}{\omega_c t}$  \* (11)

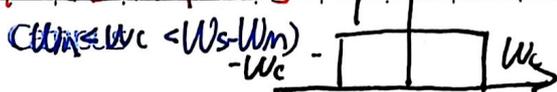
\* 利用 ideal low-pass filter



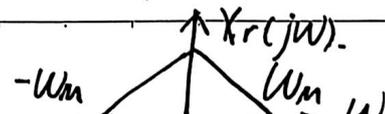
$p(t)$  采样 ( $\omega_s \gg \omega_m$ )  $1/T$

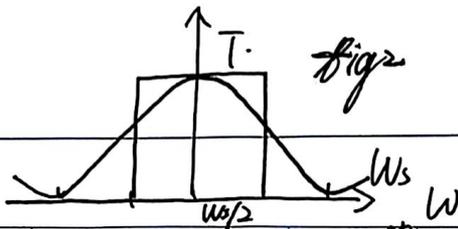


恢复连续时间信号:



通过它得到





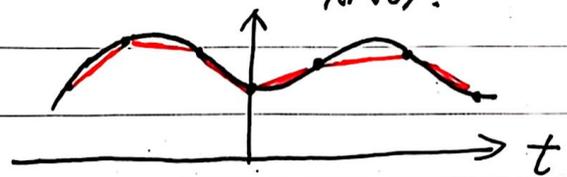
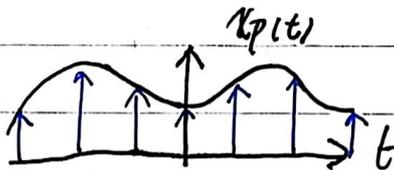
则: 
$$x_r(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT) \frac{T w_c}{\pi} \frac{\sin w_c(t-nT)}{w_c(t-nT)} \quad (12)$$

利用 ideal low-pass filter 的内插称为带限内插。(12) 式中,  $w_c$  可取  $w_s/2$  (if  $w_s > 2w_m$ , 则  $w_m < w_c < w_s - w_m$ ) 零阶保持 (不加 filter) 的频谱见 fig 2, 可知: 它是粗糙的近似。

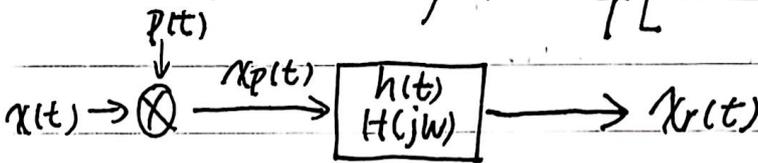
可考虑高阶保持, 如 First-order hold. (triangular impulse response)



Linear Interpolation fig 3



$$H(jw) = \frac{1}{T} \left[ \frac{\sin(wT/2)}{w/2} \right]^2 \quad (13)$$

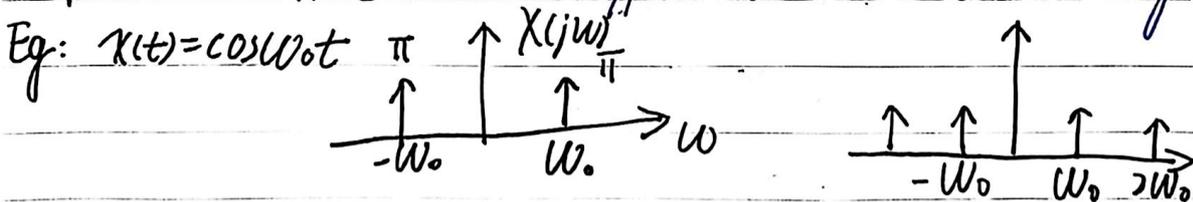


### 三. 欠采样效果: 混叠现象

当  $w_s > 2w_m$  时, 采样信号的频谱是由  $x(t)$  谱重复组成的。

但  $w_s < 2w_m$  时, the individual spectrums overlap

那么  $w_s = 2w_m$  呢? Not sufficient to avoid aliasing!



Eq.  $x(t) = \cos(\frac{w_s}{2}t + \phi)$ , 以  $w_s$  采样, 若采样的冲激信号作为输入加到一个截止频率为  $w_s/2$  的理想低通滤波器, 则输出:

$$x_r(t) = \cos \phi \cos(\frac{w_s}{2}t)$$



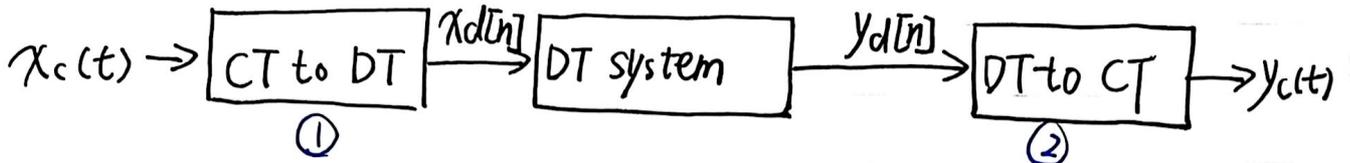
可见: 仅在  $\phi = 2k\pi$  下,  $x_r(t) = x(t)$

因此采样定理明确要求采样频率大于信号中最高频率2倍

#### 四. 连续时间信号的离散时间处理

许多应用中: CT signal  $\rightarrow$  DT  $\rightarrow$  process  $\rightarrow$  CT

上述流程中过程可抽象为下述级联:



可见: 通过这样一个周期采样,  $x_c(t)$  可用一串瞬时样本  $x_c(nT)$  来表示:

$$x_d[n] = x_c(nT)$$

①: C/D conversion

②: D/C conversion

D/C 转换实现的是它的输入的各样本点间的内插:

$$y_d[n] = y_c(nT)$$

C/D conversion: 以下用  $\omega$  表示 CT signal 频率,  $\Omega \rightarrow$  DT



分析有:

$$x_p(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_c(nT) \delta(t-nT)$$

$$X_p(j\omega) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_c(nT) e^{-j\omega nT}$$

$$\begin{aligned} \text{而: } X_d(e^{j\Omega}) &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_d[n] e^{-j\Omega n} \\ &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_c(nT) e^{-j\Omega n} \end{aligned}$$

$$\text{因此: } X_d(e^{j\Omega}) = X_p(j\Omega/T)$$

$$\text{又: } X_p(j\omega) = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} X_c(j(\omega - k\omega_s))$$

$$X_d(e^{j\Omega}) = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} X_c(j(\Omega - 2\pi k)/T)$$



上述推导中展示了:  $X_p(j\omega)$  &  $X_d(j\omega)$ ;  $X_d(e^{j\Omega})$  &  $X_c(j\omega)$  间关系

☆:  $X_d(e^{j\Omega})$  就是  $X_p(j\omega)$  的重复 ( $X_d(e^{j\Omega}) = X_p(j\Omega/T)$ )

唯频率坐标有一个尺度变换; 且  $X_d(e^{j\Omega})$  是  $\Omega, T=2\pi$  的周期函数

且: 频域为  $T$  倍, 时域则为  $1/T$  倍, 则 informally 可视  $x_p(t)$

$\rightarrow x_d[n]$  过程中时间轴有一个  $1/T$  尺度变换

D/C conversion:  $y_d[n]$  产生连续时间冲激串  $y_p(t)$ , 可用于恢复  $y_c(t)$



\* 恢复  $y_c(t)$  是用低通滤波实现的

因此 整个系统相当于  $H_c(j\omega)$  的连续时间系统:

$$(\Omega = \omega T) \quad \Delta: H_c(j\omega) = \begin{cases} H_d(e^{j\omega T}), & |\omega| < \omega_s/2 \\ 0, & |\omega| > \omega_s/2 \end{cases}$$

Application: Digital Differentiator 数字微分器

考虑:  $H_c(j\omega) = j\omega$  ( $H_d(e^{j\Omega}) = j\frac{\Omega}{T}$ )

$$\text{则 } H_c(j\omega) = \begin{cases} j\omega, & |\omega| < \omega_c \\ 0, & |\omega| > \omega_c \end{cases}$$

而:  $y_c(t) = \frac{dx_c(t)}{dt}$ , 则  $Y_c(j\omega) = j\omega X_c(j\omega)$

故只要  $x_c(t)$  采样无混叠, 则  $y_c(t) = \frac{dx_c(t)}{dt}$

## 五. 离散时间采样

Consider:  $x_p[n] = \begin{cases} x[n], & \text{if } N/n \\ 0, & \text{else} \end{cases}$ , Then:



$$p[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta[n - kN]$$



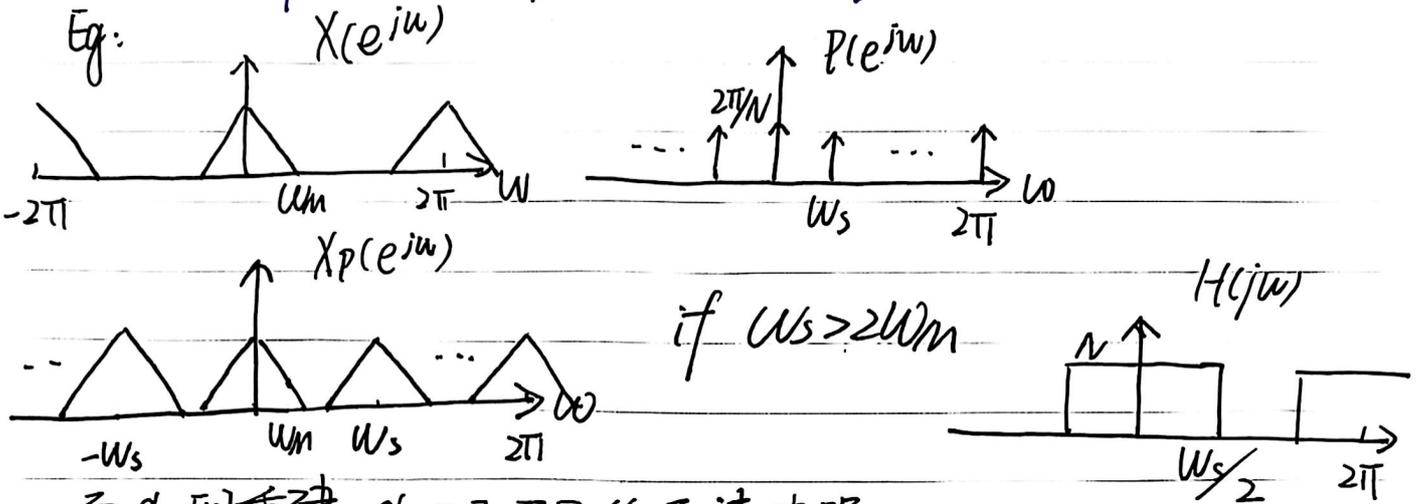
i.e.,  $x_p[n] = x[n]p[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[kN] \delta[n-kN]$

$$X_p(e^{j\omega}) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} P(e^{j\theta}) X(e^{j(\omega-\theta)}) d\theta$$

$$P(e^{j\omega}) = \frac{2\pi}{N} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(\omega - k\omega_s) \quad \text{where } \omega_s = \frac{2\pi}{N}$$

综合有:  $X_p(e^{j\omega}) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(e^{j(\omega - k\omega_s)})$

Eg:



if  $\omega_s > 2\omega_m$

而  $x_p[n]$  重建  $x_r[n]$  可用低通滤波器:

$$x_r[n] = x_p[n] * h[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[kN] \frac{N\omega_c}{\pi} \frac{\sin(\omega_c(n-kN))}{\omega_c(n-kN)}$$

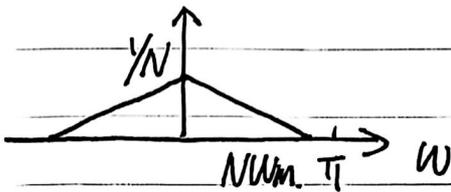
DT 采样有许多应用。实际中, 若不作处理而直接储存  $x_p[n]$  是不经济的, 因为采样点间显然 signal 为 0

∴ 考虑:  $x_b[n] = x_p[nN]$

这被称为抽取 (decimation), 则:

$$X_b(e^{j\omega}) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x_b[k] e^{-j\omega k} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_p[n] e^{-j\omega n N}$$

∴  $X_b(e^{j\omega}) = X_p(e^{j\omega N})$ , 体现为频谱尺度变化



注意到: 若  $N\omega_m > \pi$ , 将有 aliasing, aka: down sampling

